

MikroDigger XC2PLUS

Gebruikershandleiding

Versie 3.0

Dutch



Bedankt voor de aankoop van een **MikroDigger-ondersteuningssysteem voor graafmachines**.

In deze handleiding worden de functies en de werking van het MikroDigger-systeem uitgelegd. De specifieke gebruiksmogelijkheden van het systeem zijn gevarieerd. In deze handleiding worden niet alle specifieke gebruiksmogelijkheden uitgelegd.

Het is van groot belang dat u deze handleiding leest om bekend te raken met de werking en bediening van het MikroDigger-systeem.

Inhoud van het systeem

Het MikroDigger-systeem bestaat uit een regelkast met een LED-afstandsbediening en een verschillend aantal sensoren, afhankelijk van welk systeem op uw graafmachine is geïnstalleerd.

U kunt het MikroDigger-systeem eenvoudig upgraden van bijv. Enkel naar Dubbel afschot. U hoeft alleen de vereiste sensoren aan uw graafmachine toe te voegen. Neem voor meer informatie contact op met de plaatselijke verkoper. Zie de volgende pagina voor meer informatie over onze systemen.

Het algemene principe van het MikroDigger-systeem

De sensoren geven informatie door aan de regelkast XC2, die de berekeningen maakt. U stelt eenvoudigweg een bekend referentiepunt vast (bijv. een laserstraal of paal) en voert vervolgens de vereiste diepte en afschot in waarna u met graven kunt beginnen.

Op de regelkast XC2 - in één oogopslag geeft de LCD-display u een overzicht van alle ondersteunings- en statusinformatie. Met de heldere LED-cijfers en de mogelijkheid voor audio-ondersteuning kunt u ook vaststellen of u HOOG, ON-GRADE of LAAG zit.

Voorzorgsmaatregelen bij hantering

Het MikroDigger-systeem is een precisiesysteem en moet met zorg worden behandeld. Bij gebruik van het systeem met een rotatielaser dient u te controleren of de laser juist is gekalibreerd en ingesteld.

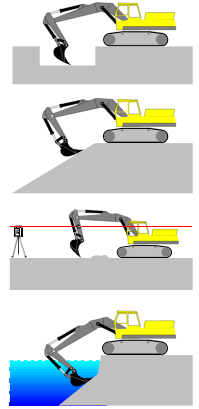
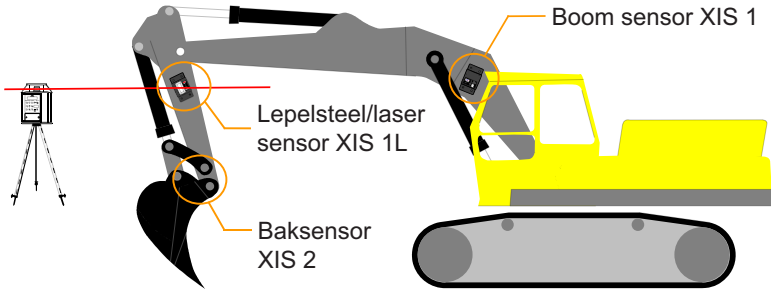
Veiligheidsinformatie

Als u een rotatielaser gebruikt als referentiemiddel, kijk dan niet in de laserstraal wanneer de laser is ingeschakeld.

Zie voor meer informatie de documentatie van uw laser.

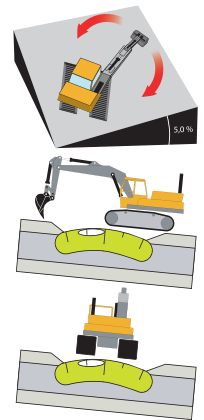
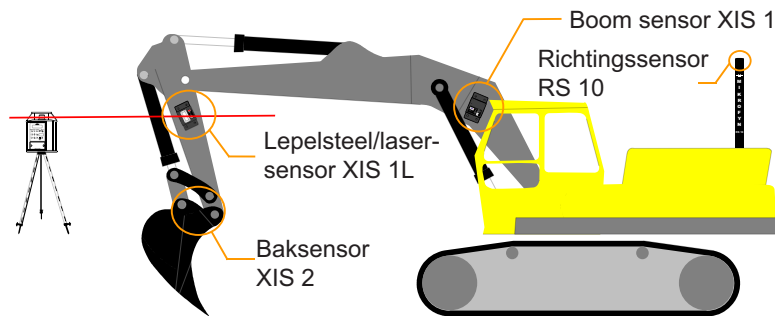
	Pagina
De 3 MikroDigger-systemen	4
Bedieningspaneel	5
Enkele hellingmodus zonder laser	6
Enkele hellingmodus met laser	7
Dubbele hellingmodus	9
Dwarshelling	11
Gebruikersmenu	12
Profielen	18
Snelinstellingen	23

Enkel-afschotsysteem



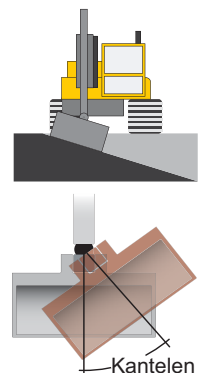
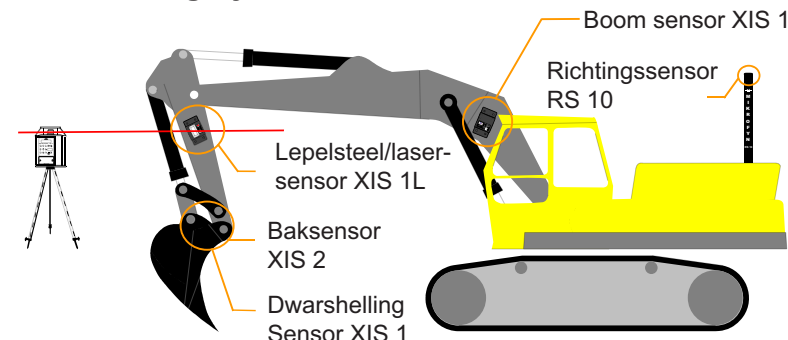
Let op: op graafmachines met 2 kraanarmen, is op elke kraanarm een sensor gemonteerd.

Dubbel-afschotsysteem





Let op: de RS 10 sensor is niet alleen een richtingssensor maar ook een rol- en stampsensor.


Dwarshelling-systeem





Let op: de Dwarshellingsensor is aangesloten via de CAN-cross interface CX1.

De gewenste diepte instellen

1. Druk op de  of  knop totdat de display de gewenste waarde weergeeft.


Voorbeeld: Als u een diepte van 5,0 m wilt invoeren, drukt u op de  knop totdat de display de waarde -5.00 weergeeft.


De display rechts geeft het volgende weer:

1. De geselecteerde bak is No. 3
2. De gewenste diepte is ingesteld op -5.00
3. De X-helling is 0.0% (geen helling)
4.  De bakpunt is gebruikt als referentie bij het verplaatsen van de graafmachine.
5.  De afstand is verticaal gemeten.
6. R= -0.08 betekent dat de bak 8 cm dicht naar de machine is verplaatst na het indrukken van de 0.00 knop.




Graven met helling in X-richting

1. Druk op de  of  knop totdat de display de gewenste helling weergeeft.

Voorbeeld: Als u een helling van 2% wilt, waar de afgraving minder diep wordt omdat de bak dicht bij de graafmachine komt, drukt u op de rechter  knop totdat de display de waarde 2,0% weergeeft.




De graafmachine verplaatsen


1. Controleer of de Bak is geselecteerd als referentie in de menuoptie referentiemethode.
2. Plaats de bak op een plek die u na het verplaatsen van de graafmachine opnieuw kunt bereiken.
3. Druk op de  knop om de positie op te slaan.
De rode display knippert om aan te geven dat de positie is opgeslagen.

4. Verplaats de graafmachine en plaats de bak op dezelfde plek waar de bovengenoemde positie is opgeslagen.



5. Druk op de  knop om de positie te laden.

Basisbedieningsinstructies

1. Controleer of Laser is geselecteerd als referentie in de menuoptie referentiemethode. 
2. Controleer of de rotatielaser is geactiveerd.
3. Beweeg de lasersensor, zodat deze de laserstraal kan waarnemen.



Wanneer de sensor de straal waarneemt, wordt de melding

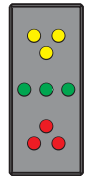
NEW REF. @. (NIEUW REF. @.) 0.00
PUSH THE L/S BUTTON (DRUK OP DE L/S
KNOP)


weergegeven op de onderste display, en de melding **LASER (LASER)**

L A S E R



wordt weergegeven op de bovenste rode display.

Wanneer de sensor de straal nadert, knipperen de diodes op de kleine display **langzaam** in de richting waarheen de sensor wordt verplaatst om de laserstraal waar te nemen. Wanneer de diodes snel **knipperen** kan de sensor de straal waarnemen.




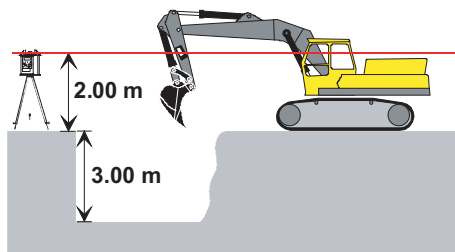
4. Druk op de  knop om het referentiepunt in te stellen. Wanneer op de bovenste display de melding **LASER (LASER)** knippert, is het referentiepunt geaccepteerd. De waarden van de huidige diepte en de alarmdiepte zijn afhankelijk van de huidige positie van de lepelsteel en de bak.

De gewenste diepte instellen

1. Druk op de  of  knop totdat de display de gewenste waarde weergeeft.

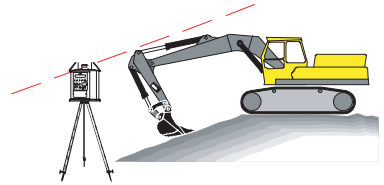
Let op: het referentiepunt is de laserstraal.

Voorbeeld: Als u een diepte van 5,0 m onder de laserstraal wilt invoeren, drukt u op de  knop totdat de display de waarde -5.00 weergeeft.



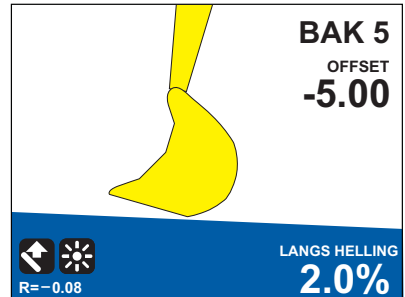
Graven met helling in X-richting

1. Druk op de **X+** of **X-** knop totdat de display de gewenste helling weergeeft.



Belangrijk: De helling die u op de display invoert, dient altijd dezelfde te zijn als de helling van de rotatielaser.

Voorbeeld: Als u een helling van 2% wilt, waar de afgraving minder diep wordt omdat de bak dichterbij de graafmachine komt, drukt u op de **X+** knop totdat de display de waarde 2,0% weergeeft.



De graafmachine verplaatsen

1. Controleer of Laser is geselecteerd als referentie in de menuoptie referentiemethode.
2. Verplaats de graafmachine naar de gewenste lokatie.
3. Verplaats de lasersensor, zodat deze de laserstraal kan waarnemen.

Wanneer de sensor de straal waarneemt, wordt de melding

NEW REF. @. (NIEUW REF. @.) 0.00

PUSH THE L/S BUTTON (DRUK OP DE L/S KNOP)

weergegeven op de onderste display, en de melding

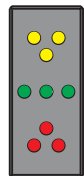
LASER (LASER)

op de bovenste rode display.

Wanneer de sensor de straal nadert, knipperen de diodes op de kleine display langzaam in de richting waarin de sensor moet worden verplaatst om de laserstraal waar te nemen.

Wanneer de diodes snel knipperen kan de sensor de straal waarnemen.

LASER

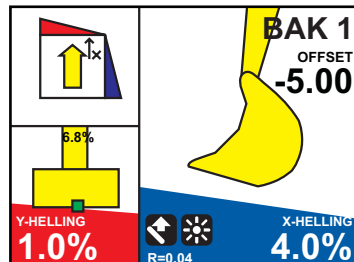


4. Druk op de **L/S** knop om het referentiepunt in te stellen.
*Wanneer op de bovenste display de melding **LASER (LASER)** knippert, is het referentiepunt geaccepteerd.*
De waarden van de huidige diepte en de alarmdiepte zijn afhankelijk van de huidige positie van de lepelsteel en de bak.

1. Schakel de display in.
2. Druk op de Menuknop .
(U opent nu het Gebruikersmenu)
3. Druk op de rechterkant van de Menuknop  om de optie **DUAL SLOPE (DUBBELE HELLING)** te selecteren.
4. Druk op het bovenste deel van de menuknop  om **DUAL SLOPE (DUBBELE HELLING) AAN** of **UIT** te zetten.
5. Verlaat het Gebruikersmenu door midden op de  knop te drukken.
6. **Bijstellen van Y-helling**
Druk op de  of  knop totdat de display de gewenste waarde weergeeft.
7. **De richting van X instellen**
Draai de machine zo dat de bak naar de Richting van de X wijst.
Druk op de Richting van X knop .
Let op: Het is erg belangrijk dat de Richting van X in de Dubbele hellingmodus wordt ingesteld.
8. **Bijstellen van X-helling**
Druk op de  of  knop totdat de display de gewenste waarde weergeeft.
9. Stel de diepte onder de laserstraal bij door te drukken op de  of  knop totdat de display de gewenste waarde weergeeft.

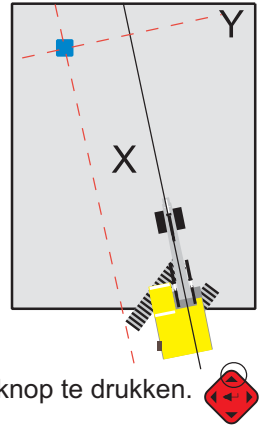
De display rechts geeft het volgende weer:













1. De geselecteerde bak is Nr. 1
2. De gewenste diepte is ingesteld op -5.00
3. De X-helling is 4,0%
4. De Y-helling is 1,0%



Voorbeeld:

De laser (Blauw) wordt afgesteld op de volgende hellingen
3,0 % in de X-richting en 2,0 % in de Y-richting.



1. Schakel de display in.
2. Druk op de Menuknop. 
(U opent nu het Gebruikersmenu)
3. Selecteer **DUAL SLOPE (DUBBELE HELLING)** door op de rechterkant van de Menuknop te drukken. 
4. Selecteer **ON (AAN)** door op het bovenste deel van de Menuknop te drukken. 
5. Verlaat het Menu door op de Menuknop te drukken. 
6. Stel de gewenste Y-helling in door te drukken op de  Y+ of  Y- knop. (2.0%)
Let op: Positieve helling als de afgraving verder van de machine vandaan en naar rechts toe dieper wordt.
7. Draai de machine zo dat de bak naar de richting van X wijst.
Druk op de  knop.
8. Druk op de  X+ of  X- knop totdat de display de gewenste waarde weergeeft voor X-helling. (3.0%)
Let op: Positieve helling als de afgraving verder van de machine vandaan en richting de bak dieper wordt.
9. Stel de diepte onder de laserstraal bij door te drukken op de  + of  - knop totdat de display de gewenste waarde weergeeft.
10. Verplaats de lasersensor, zodat deze de laserstraal kan waarnemen.
Wanneer de display het volgende weergeeft:
NEW REF.@.0.00 (NIEUW REF.@.0.00)
PUSH L/S BUTTON (DRUK OP DE L/S KNOP)
Drukt u op de  knop en begint u met Dubbele helling te graven.
11. De **MikroDigger** onthoudt de X-richting, waardoor u niet de instelling voor de X-richting hoeft te wijzigen, totdat u een klus hebt waarbij de richting van X verschilt van de huidige instelling.



Deze diodes zijn uw Dwarshellingondersteuning

- Schakel de regelkast in.
- Open het Gebruikersmenu door op de MENU knop te drukken.

- Selecteer de menuoptie CROSS SLOPE (DWARSHELLING) door op de linker- of rechterkant van de MENU knop te drukken.



CROSS SLOPE

- Druk op het bovenste of onderste deel van de menuknop om het menu CROSS SLOPE (DWARSHELLING) te openen.



BUCKET DISP. ON CROSS

- Druk op het bovenste of onderste deel van de menuknop om te selecteren dat de bakdisplay de Dwarshelling weergeeft.



BUCKET DISPLAY? CROSS

- Druk op de rechterkant van de MENU knop totdat de display CROSS SENSITIVIT (DWARSSENSITIVIT) weergeeft.



CROSS SENSITIVIT 1.5%

- Druk op het bovenste of onderste deel van de MENU knop om de gewenste sensitiviteit te selecteren voor de Dwarshelling sensor. Daarmee geeft u aan hoe snel u wilt dat de lampjes op de Dwarshellingdisplay reageren. 0,5% komt overeen met een nauwkeurigheid van ongeveer ± 2 cm bij gebruik van een bak van 1 meter.



CROSS SENSITIVIT 0.5%



Let op: Als u in de Dubbele hellingmodus werkt, kunt u punt 8 en 9 overslaan, omdat de waarde voor Dwarshelling wordt afgesteld als Y-helling zoals staat beschreven in het deel over Dubbele helling.

- Druk op de rechterkant van de MENU knop totdat de display CROSS SLOPE (DWARSHELLING) weergeeft.



CROSS SLOPE

- Druk op het bovenste of onderste deel van de MENU knop om te selecteren met welke Dwarshelling u wilt werken.




CROSS SLOPE 2.5%

Let op: U hoeft alleen punt 10 en 11 uit te voeren als u de bak hebt vervangen.

- Druk op de rechterkant van de MENU knop totdat de display CROSS SLOPE ZERO (DWARSHELLING NUL) weergeeft.

CROSS SLOPE ZERO

- Plaats de bak op een vlak oppervlak. Druk op de  knop. De bak is nu gekalibreerd op de dwarshelling.

- Druk twee keer op de MENU knop om het menu Cross Slope (Dwarshelling) te verlaten.



Voor het openen van het Gebruikersmenu: Druk op de MENU knop.



Selecteer een menuoptie door op de linker- of rechterkant van de knop te drukken.



U wijzigt een waarde door op het bovenste of onderste deel van de knop te drukken.



Het Gebruikersmenu bevat de volgende menuopties:

SETUP XC-2

Deze menuoptie wordt gebruikt om de algemene instellingen voor de XC2PLUS te wijzigen. Het menu bevat 6 submenu's.

Druk op het bovenste deel van de knop MENU om de submenu's te openen.

EENHEID HOOGTE

Deze menuoptie wordt gebruikt om de eenheid waarin de hoek wordt gemeten in te stellen. U kunt kiezen uit meter, inches of feet.

EENHEID HOEK

Deze menuoptie wordt gebruikt om de eenheid waarin de hoek wordt gemeten in te stellen. U kunt kiezen tussen honderdsten, duizendsten, gon (honderddelige graden), graden of relatieve getallen.


BEEP LUIDSTERKTE

Deze menuoptie wordt gebruikt om in te stellen hoe hard de hoofddisplay moet piepen. U kunt kiezen tussen uit, laag, normaal en hard.

INTENSITEIT

Deze menuoptie wordt gebruikt voor het instellen van de lichtintensiteit van de display. U kunt kiezen uit waarden tussen 0 en 15.

ALARM HOOGTE

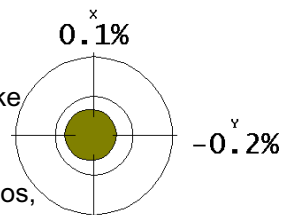
Deze menuoptie wordt gebruikt om in te stellen hoe hoog de scharnierpunten mogen komen. De waarde is de afstand vanaf het laagste scharnierpunt. U kunt de waarde opslaan door de bak te verplaatsen naar een gewenste alarmhoogte en te drukken op de 0.00 knop .

XC2PLUS-MODUS

Deze menuoptie wordt gebruikt om in te stellen in welke modus De XC2PLUS moet draaien.

U kunt kiezen tussen MikroDigger of MikroDriller.

In MikroDriller modus, ziet het scherm er uit als een roos, Waarin de lepelsteel als punt wordt getoond.



SETUP HOOGTE

Deze menuoptie wordt gebruikt om de hoogte instellingen voor XC2PLUS te veranderen. Het menu bevat 7 sub-menu's.

Druk op het bovenste deel van de MENU knop om de submenu's te openen.

GROENE BAND

Deze menuoptie wordt gebruikt om de positie van de groene band vast te stellen (het interval waarin het groene licht knippert) Centraal, boven of onder het gedefinieerde "op diepte" niveau.

GROENE BAND

Deze menuoptie wordt gebruikt voor het instellen van de alarmdiepte wanneer de groene diodes/diode, respectievelijk op het midden van de kleine display en de hoofddisplay, beginnen te branden. De waarde is de afstand vanaf waar de groene diodes beginnen te branden totdat de rode pijl en diode beginnen te branden.


BEREIK GEEL

Deze menuoptie wordt gebruikt voor het instellen van de alarmdiepte wanneer de gele diodes, op respectievelijk de kleine display en de hoofddisplay, beginnen te branden. De waarde is de afstand vanaf waar de gele diodes beginnen te branden totdat de groene diodes beginnen te branden.

YELLOW BEEP

Deze menuoptie wordt gebruikt om het akoestische signaal te activeren of te deactiveren als u binnen het gele bereik bent.

REF. HOOGTE

Deze menuoptie wordt gebruikt om de referentiehoogte in te stellen wanneer de 0.00 knop  wordt ingedrukt.

HOOGTE RICHTING

De XC2PLUS kan de hoogte van de bak t.o.v. het gedefinieerde "op niveau" vlak meten Verticaal of Normaal op basis van het gedefinieerde "op niveau" vlak. Gebruik deze optie om de gewenste hoogterichting in te stellen.

U kunt kiezen tussen **NORMAAL** en **VERTICAAL**.

NULLINGS METHODE

Deze menuoptie wordt gebruikt voor het kiezen van de nulmethode.

U kunt kiezen tussen **STANDAARD**, en **LASER DETECTOR**.

STANDAARD is de methode gelijk aan de methode beschreven in de Gebruikershandleiding in het deel "Enkele hellingmodus zonder laser".

Voor **LASER DETECTOR**, is de methode gelijk aan de methode beschreven in de Gebruikershandleiding in het deel "Enkele hellingmodus met laser".

SETUP BAK

Deze optie wordt gebruikt om de bakken voor de XC2PLUS in te stellen.

Het menu bevat 5 sub-menu's.

Druk op het bovenste deel van de MENU knop om de sub-menu's te openen.

BAK KALIBREREN

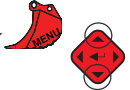
Voor het kalibreren van de baksensor, dient u informatie in te voeren over de lengte van de hoeken van de bak ten opzichte van het MikroDigger-systeem.

Volg hiervoor de onderstaande instructies:

1. Sluit de sensor aan op de hoofddisplay en schakel de hoofddisplay in.

2. Selecteer de bak voor welke u de baksensor wilt kalibreren.

U selecteert een bak door eenmaal op de BAK knop te drukken, en u drukt vervolgens op het bovenste of onderste deel van de MENU knop.



Wanneer de display de bak weergeeft die u wilt kalibreren, drukt u eenmaal op de BAK knop.



3. Druk op de MENU knop.

U opent nu het Gebruikersmenu.



4. Selecteer de menuoptie **BAK KALIBREREN**.

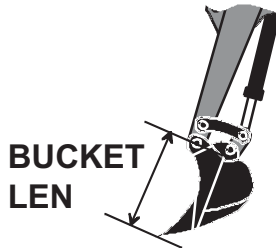
U selecteert een menuoptie door op de linker- of rechterkant van de MENU knop te drukken.



5. Druk op het bovenste deel van de MENU knop om de menu optie **BAK KALIBREREN** te openen.



6. Meet de afstand tussen het scharnierpunt van de bak en de rand van de bak.



7. Druk op het bovenste of onderste deel van de MENU knop totdat de display de afstand tussen het scharnierpunt en de rand van de bak weergeeft (BUCKET LEN) (BAK LEN) die u hebt gemeten bij # 6.



8. Druk op het rechterdeel van de MENU knop totdat de display **BUCKET ANGLE (BAKHOEK)** weergeeft.

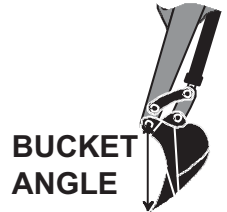


9. Verplaats de bak van de graafmachine naar een positie waar de lijn tussen het scharnierpunt van de bak en de rand van de bak recht en verticaal is.

Om ervoor te zorgen dat de lijn recht en verticaal is, raden we aan dat u een luchtblowwaterpas gebruikt.

Bij rustig weer, kunt u ook een loodlijn trekken naar het scharnierpunt en deze recht omlaag laten hangen.

Verplaats de bak totdat de voorrand de lijn raakt.



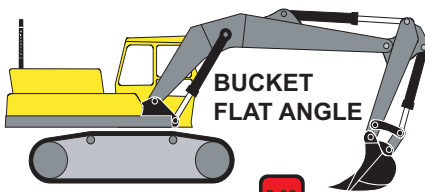
10. Druk op de  knop wanneer de bak in de positie is die bij # 9 wordt beschreven.


11. Druk op het rechterdeel van de MENU knop totdat de display **BUCKET FLAT ANGLE (GESTREKTE HOEK BAK)** weergeeft.



12. Verplaats de bak van de graafmachine naar een positie waar de bak kan worden gebruikt om het oppervlak gelijkmatig te nivelleren.

Tijdens dit deel van de kalibratie kunt u instellen hoe de bewegingen van de bak op de hoofddisplay worden weergegeven. De positie waarin u de bak plaatst, correspondeert met de middelste van de zeven diodes op de hoofddisplay.



13. Druk op de  knop wanneer de bak zich in de positie bevindt die hierboven bij # 12 wordt beschreven. *De baksensor is nu gekalibreerd.*

14. BUCKET WIDTH (BAKBREEDTE)

Dit submenu wordt alleen gebruikt bij aansluiting op het GPS- of 3D-systeem.

15. CROSS SLOPE (DWARSELLING)

Dit submenu wordt gebruikt om aan te geven of de bak een Dwarshellingsensor gebruikt.

16. DB BUCKET LEN L4 (LS BAK LEN L4)

Dit submenu wordt alleen gebruikt wanneer de baksensor is gemonteerd op de lepelsteel.



17. BAK NAAM

Dit submenu wordt gebruikt om de verschillende bakken een naam te geven nadat deze zijn gekalibreerd.

Als u @ als eerste letter van de naam gebruikt, genereert de XC 2 de namen BUCKET 1 (BAK 1), BUCKET 2 (BAK 2) etc. volgens het aantal bakken dat u hebt gekalibreerd voor het systeem.

Door op de linker- of rechterkant van de MENU knop te drukken, verplaatst u de de cursor.



Door op het bovenste of onderste deel van de MENU knop te drukken, verandert u de letter.



18. Druk twee keer op de MENU knop  om het Gebruikersmenu te verlaten.

BAK PUNT

Gebruik deze optie om het meetpunt op de bak te kiezen wat gebruikt wordt als uitgangspunt voor de hoogtemetingen. Kies uit de punten MIDDEN, LINKS, RECHTS wanneer dit het LAAGST is. (in verhouding tot het “op niveau”) of het punt dat VERT LAAGST is (in verhouding tot het “op niveau” vlak).

BAK INDIC.AAN

Activeert of deactiveert de bak en kantel –indicatoren. (de bovenste en onderste dioden branden).

BAK GROENE BAND

Stelt de gevoeligheid in van de bakhoekindicator (de onderste diode rij).

TILT GROENE BAND

Stelt de gevoeligheid in van de verkantings-indicator. (de bovenste diode rij).

DUBBEL HELLEND

Schakelt de modus voor de dubbele helling van de XC2PLUS AAN of UIT. De werking van dubbel hellend is verder beschreven onder de paragraaf “Modus Dubbel hellend”.

METEN

Met deze menuoptie kunt u de **MikroDigger XC 2** de helling hoogte, en lengte laten berekenen in verhouding tot 2 referentiepunten.

U kunt kiezen welke van de waarden wordt weergegeven in de bovenste display.

Druk op het bovenste of onderste deel van de Menuknop om de waarde te selecteren.

Volg de onderstaande procedure om de XC 2 de helling, hoogte en lengte te laten berekenen:

1. Plaats de punt van de bak op het eerste referentiepunt.
2. Druk op de 0.00 knop om het eerste referentiepunt op te slaan.
3. Plaats de punt van de bak op het tweede referentiepunt.

De bovenste rode display geeft de helling, hoogte of lengte weer, afhankelijk van de waarde die u hebt geselecteerd.

Als u wilt werken met de berekende helling, hoogte en lengte, drukt u op de L/S knop om het tweede referentiepunt op te slaan.

Nadat u het tweede referentiepunt hebt opgeslagen, verlaat de MikroDigger XC 2 automatisch het Gebruikersmenu en keert terug naar de werkmodus.

Deze menuoptie heeft geen time-out.

Het achterliggende idee van het aanmaken van profielen is het “kopiëren/opslaan” van een klus die al is uitgevoerd of het vooraf vaststellen van verschillende afstanden met een passende helling. Na het vaststellen van de afstanden of het kopiëren van een klus, kunt u de klus in één keer afgraven.

Als u in de profile-modus werkt, kunt u alleen werken met een helling in één richting zonder het gebruik van een laser als referentielijn. Voordat u begint, dient u te controleren of de Dubbele hellingmodus is uitgeschakeld.

Een klus kopiëren/opslaan die al is uitgevoerd

1. Zet de regelkast aan.

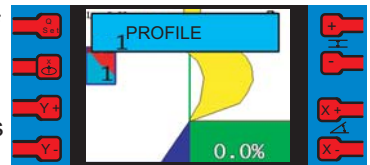
2. Open het Gebruikersmenu door op de MENU knop te drukken.



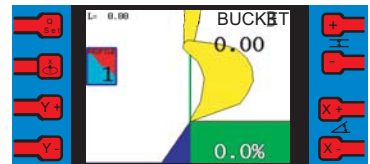
3. Selecteer de menuoptie PROFILES (PROFIELEN) door op de linker- of rechterkant van de MENU knop te drukken.



4. In de menuoptie Profiles (Profielen) kunt u een profielnummer selecteren door op het bovenste of onderste deel van de Menuknop te drukken. Profielnummer 0 geeft aan dat de MikroDigger niet in de profile-modus staat. Profielnummer 11 is een Demo-profiel dat niet kan worden gewijzigd.



5. Wanneer u een profiel hebt geselecteerd tussen 1 en 10 drukt u op Enter (Enter) (het midden van de MENU knop) om het geselecteerde profiel te activeren. Een klein pictogram geeft aan welk profiel is geactiveerd.

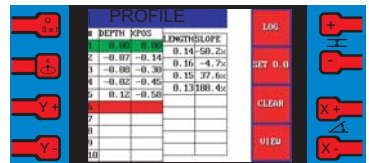


6. Druk op de richting van X knop om de instellingen van het geselecteerde profiel te wijzigen.



7. Plaats de bak op het verste punt van het profiel dat u wilt kopiëren/opslaan.



8. Druk op de + knop voor het LOG/Save (LOG/Opslaan) van dit punt als het eerste punt van het profiel.



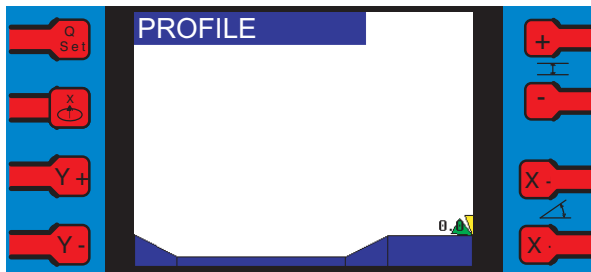
9. Plaats de bak op het op één na verste punt van het profiel.

10. Druk op de + knop om dit punt als het tweede punt op te slaan.

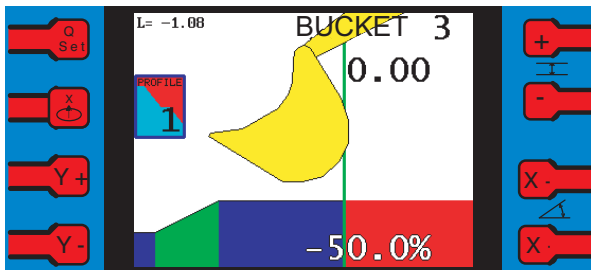
De helling en de afstand tussen de punten worden op de display weergegeven.

11. Plaats de bak op het op twee na verste punt van het profiel.
12. Druk op de  knop om dit punt als het derde punt op te slaan.
De helling en de afstand tussen de punten worden op de display weergegeven.
13. Plaats de bak op het op drie na verste punt van het profiel.
14. Druk op de  knop om dit punt als het vierde punt op te slaan.
De helling en de afstand tussen de punten worden op de display weergegeven.
Ga hiermee verder totdat u alle punten in het profiel hebt opgeslagen.
U kunt maximaal 10 punten in een profiel opslaan.

U kunt het profiel grafisch weergegeven door op de  knop te drukken.



15. Druk op de richting van X knop om het profiel op te slaan en te verlaten. 





De groene lijn geeft het 0-punt aan, het verste punt van het profiel.


Het groene gebied is het gebied dat binnen het profiel valt en het gebied waar de bak op dit moment werkt.

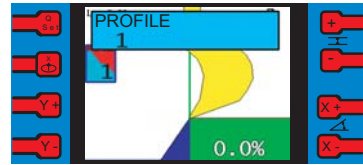
Het blauwe gebied is een gebied dat binnen het profiel valt, maar de bak werkt op dit moment niet in dit gebied.


Het rode gebied is een gebied dat NIET binnen het profiel valt.

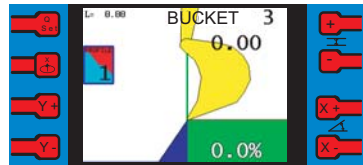
Een profiel instellen/wijzigen door de lengte en helling in te voeren


1. Schakel de regelkast in.
2. Open het Gebruikersmenu door op de MENU knop te drukken. 
3. Selecteer de menuoptie PROFILES (PROFIELEN) door op de linker- of rechterkant van de MENU knop te drukken. 


4. In de menuoptie (Profiles) Profielen kunt u een profielnummer selecteren door op het bovenste of onderste deel van de Menuknop te drukken. Profielnummer 0 geeft aan dat de MikroDigger niet in de profile-modus staat. Profielnummer 11 is een Demo-profiel dat niet kan worden gewijzigd. 

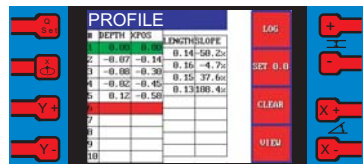


5. Wanneer u een profiel hebt geselecteerd tussen 1 en 10 drukt u op Enter (het midden van de menu knop) om het geselecteerde profiel te activeren. Een klein pictogram geeft aan welk profiel is geactiveerd. 






6. Druk op de richting van X knop om de instellingen van het geselecteerde profiel te wijzigen. 



7. Druk op de  knop om het geselecteerde profiel in te stellen /te wijzigen.




8. Druk op de  of  knop om de lengte van het eerste stuk van het profiel aan te geven.

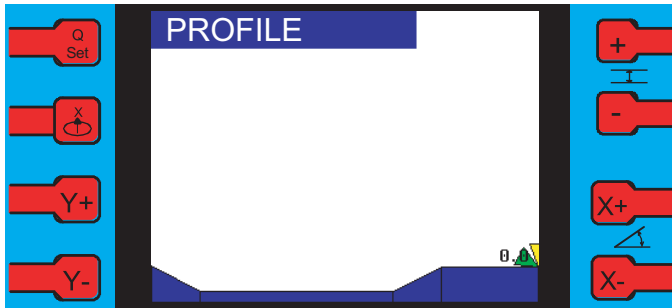
9. Druk op de  of  knop om de lengte van het eerste stuk van het profiel aan te geven.

10. Druk op het onderste deel van de menu knop om naar het volgende deel van het profiel te gaan. 

11. Druk op de  of  knop om de lengte van het volgende deel van het profiel aan te geven.

12. Druk op de  of  knop om de helling van het volgende deel van het profiel aan te geven.
 De lengte en de helling tussen de punten worden op de display weergegeven.
 Herhaal de procedures 11 en 12 totdat u alle delen hebt aangegeven die u in het profiel wilt hebben.
 U kunt maximaal 10 delen in een profiel aangeven.

U kunt een profiel grafisch weergegeven door te drukken op de  knop, en vervolgens op de  knop.




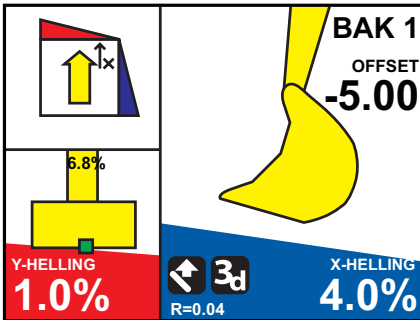
13. Druk op de richting van X knop om het profiel op te slaan en te verlaten. 

KABELDETECTIE

Voor de handleiding van de kabeldetectie verwijzen wij u naar de handleiding voor de Scandig.

3D/GPS-MODUS

Deze menuoptie activeert of deactiveert de 3D modus. In de 3D modus communiceert de XC2PLUS met een extern 3D machine besturingssysteem (GeoROG of ANMASK) om de machine in drie dimensies te kunnen bedienen. Als de 3D modus is gekozen wordt het 3D pictogram op het display weergegeven. 

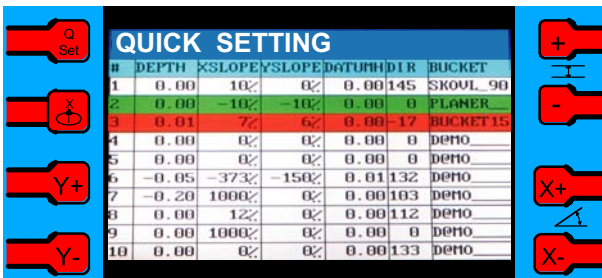


Het achterliggende idee van Snelinstellingen is dat de gebruiker tussen 10 verschillende instellingen kan overschakelen.

Elke instelling heeft een waarde voor: Diepte, Helling in X-richting, Dwarshelling, Datum Hoogte, Richting van X en de geselecteerde bak.

Een Snelinstelling maken

1. Schakel de regelkast in.
2. Voer de Snelinstelling in door op de Snelinstellingknop te drukken.
3. Selecteer het Snelinstellingsnummer dat u wilt aanmaken door op het bovenste of onderste deel van de MENU knop te drukken.



#	DEPTH	X-SLOPE	Y-SLOPE	DATUM	DIR	BUCKET
1	0.00	10%	0%	0.00	145	SKOUL 90
2	0.00	-10%	-10%	0.00	0	FLANER
3	0.01	7%	6%	0.00	-17	BUCKET 15
4	0.00	0%	0%	0.00	0	deno
5	0.00	0%	0%	0.00	0	deno
6	-0.05	-373%	-150%	0.01	132	deno
7	-0.20	1000%	0%	0.00	103	deno
8	0.00	12%	0%	0.00	112	deno
9	0.00	1000%	0%	0.00	0	deno
10	0.00	0%	0%	0.00	133	deno

De groene balk geeft aan welke Snelinstelling actief is wanneer u terugkeert naar de werkmodus.

4. Druk op Enter om de waarden voor de geselecteerde Snelinstelling te selecteren.
U keert terug naar de werkmodus.



5. Voer de waarden in door de normale knoppen te gebruiken voor Diepte, Helling, Bak etc. De waarden worden opgeslagen als een Snelinstelling en u kunt beginnen met graven.

Tussen Snelinstellingen overschakelen

1. Voer de Snelinstelling in door op de Snelinstellingknop te drukken.
U ziet een groene en een rode balk.



De rode balk geeft de instellingen aan die u had alvorens de Snelinstelling in te voeren.

De groene balk geeft de instellingen aan die u zult hebben wanneer u de Snelinstelling verlaat en terugkeert naar de werkmodus door te drukken op:



Voor het selecteren van een Snelinstelling beweegt u de groene balk omhoog of omlaag door te drukken op het bovenste of onderste deel van de MENU knop.





MIKROFYN

MIKRO



DIGGER

S Y S T E M

Uw verkoper:

P/N: 1326518

